

```

#include <avr/io.h>
#include <avr/interrupt.h>
#include <stdint.h>
#include <avr/delay.h>

#define spiWREN 0x06
#define spiWRITE 0x02
#define spiREAD 0x03
#define spiWRDI 0x04

//////////
///SPI függvények///
//////////

void SPI_Init(void)
{
    /* Set MOSI and SCK output, all others input */
    DDRB = (1<<DDB5)|(1<<DDB7);
    /* Enable SPI, Master, set clock rate fck/4 */
    SPCR = (1<<SPE)|(1<<MSTR); /*|(1<<SPR0)*/
}

void SPI_Transmit(char cData)
{
    /* Start transmission */
    SPDR = cData;
    /* Wait for transmission complete */
    while(!(SPSR & (1<<SPIF)));
    //while(SPIF == 0);
}

void SPI_Write(int adr, int dat)
{
    int dummy;
    cbi(PORTA,0); //eeprom engedélyezés
    SPI_Transmit(6); //WREN
    sbi(PORTA,0); //eeprom tiltás

    cbi(PORTA,0); //eeprom engedélyezés
    SPI_Transmit(2); //WRITE
    SPI_Transmit(0); // Cím 15...8
    SPI_Transmit(adr); // Cím 7...0
    SPI_Transmit(dat); // Adat
    sbi(PORTA,0); //eeprom tiltás
}

int SPI_Read(int adr)
{
    int dummy, dat;
    cbi(PORTA,0); //eeprom engedélyezés
    SPI_Transmit(3); //READ
    SPI_Transmit(0); // Cím 15...8
    SPI_Transmit(adr); // Cím 7...0
    SPI_Transmit(0); // Küldök valamit, hogy a Slave töltsse az adatot az SPDR-be
    dat = SPDR;
    sbi(PORTA,0); //eeprom tiltás

    return(dat);
}

```

```
int main(void)
{
    int data, adr;

    PORTA = 0x00;
    DDRA = 0xff; //output
    sbi(PORTA,0); //CS at logic one

    SPI_Init();

    SPI_Write(3,7); //a 3. helyre írjon 7-et
    sbi(PORTA,1); //indikátor1
    data = SPI_Read(3); //a 3. helyről olvassa ki az adatot
    sbi(PORTA,2); //indikátor2
    UartTransmit(data);

    while(1)
    {

    }
}
```