

A Girátor.

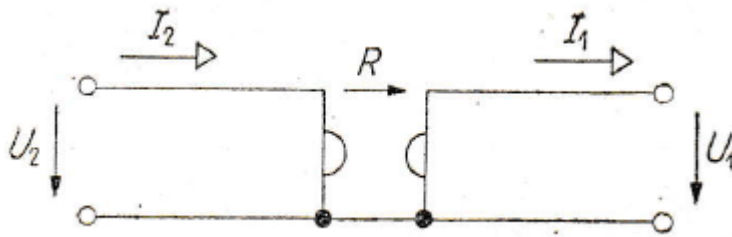
Girátor átviteli összefüggései a következők:

$$U_1 = I_1 R \quad (11.14)$$

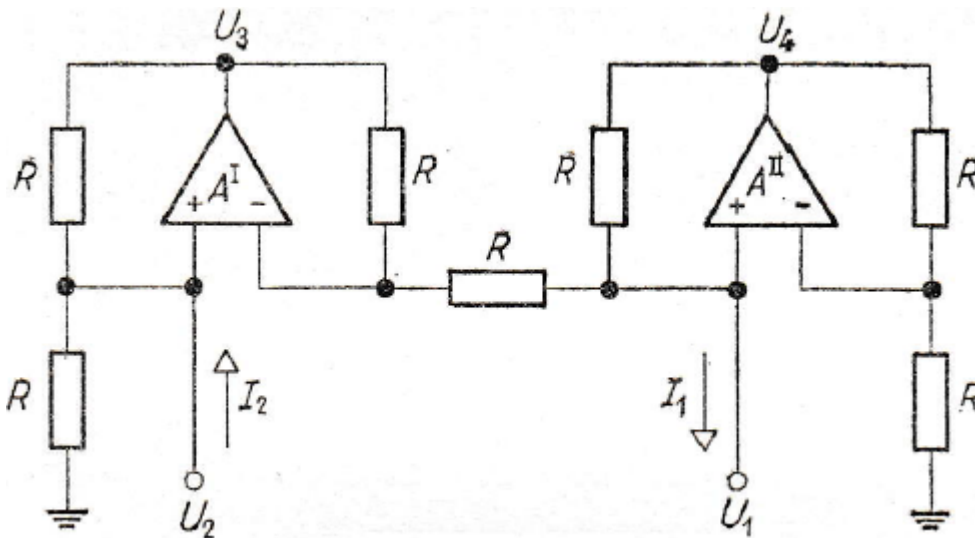
$$I_2 = U_1 / R \quad (11.15)$$

A fenti átviteli függvényeket kielégítő áramkör megvalósításához **kettő műveleti erősítő szükséges**. Különbféle kapcsolási lehetőségek léteznek, amellyel Girátor állítható elő és amelyekből most kettőt ismertetünk. **Ezek az áramkörök jó stabilitásukkal tűnnek ki.**

Az első lehetőséget az alábbi ábra szemlélteti.



11.28 ábra. A Girátor áramköri jelölése



11.29 ábra. A Girátor megvalósítása

Az áramkör kettő NIC kombinációján alapul. Az átviteli egyenleteket a csomóponti törvény alapján számítjuk az n , ill. p bemenetekre, ekkor a következő egyenleteket kapjuk:

A p_1 pontra:

$$\frac{U_3 - U_2}{R} - \frac{U_2}{R} + I_2 = 0,$$

az n1 pontra:

$$\frac{U_3 - U_2}{R} + \frac{U_1 - U_2}{R} = 0.$$

a p2 pontra:

$$\frac{U_4 - U_1}{R} + \frac{U_2 - U_1}{R} - I_1 = 0,$$

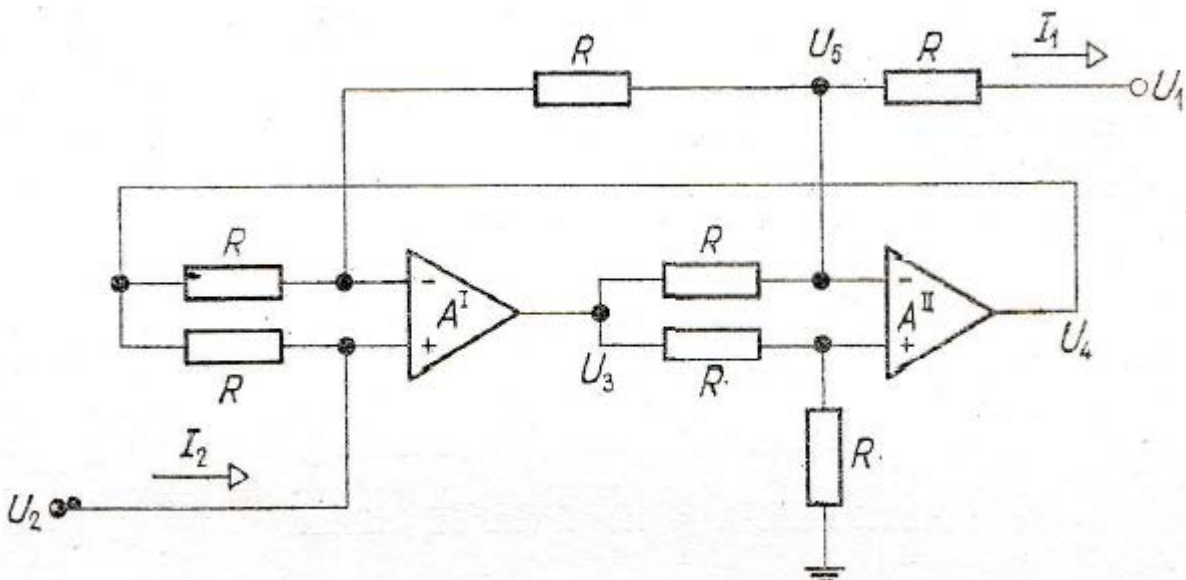
az n2 pontra:

$$\frac{U_4 - U_1}{R} - \frac{U_1}{R} = 0.$$

az U_3 - U_4 kiejtésével az

$$U_2 = I_1 R \quad I_2 = \frac{U_1}{R}$$

átviteli összefüggéseket kapjuk, amelyek megegyeznek a (11.14) és (11.15) összefüggésekkel.



1130 ábra. A Girátor másfajta megvalósítása

Másik megvalósítási lehetőséget mutat be a fenti ábra az átviteli összefüggéseket ismét könnyen megkaphatjuk a csomóponti törvény segítségével:

A p1 pontra:

$$\frac{U_4 - U_2}{R} + I_2 = 0.$$

Az n1 pontra:

$$\frac{U_4 - U_2}{R} + \frac{U_5 - U_2}{R} = 0.$$

A p2 pontra:

$$\frac{U_3 - U_5}{R} - \frac{U_5}{R} = 0.$$

Az n2 pontra:

$$\frac{U_2 - U_5}{R} + \frac{U_3 - U_5}{R} - I_1 = 0.$$

Emellett érvényes az

$$U_1 = U_5 - I_1 R$$

összefüggés is. U_3 , U_4 és U_5 kiejtésével újra a kívánt (11.14) és (11.15) összefüggéseket kapjuk.

Vizsgáljuk meg a Girátor néhány alkalmazási lehetőségét. Ehhez zárjuk le a jobb kapocspárját R_1 ellenállással. Mivel I_1 és U_1 nyilaknak iránya azonos, az Ohm törvény értelmében:

$$I_1 = \frac{U_1}{R_1}.$$

Helyettesítsük be ezt az átviteli összefüggésekbe, akkor a

$$U_2 = I_1 R = \frac{R U_1}{R_1}.$$

ill. a

$$I_2 = \frac{U_1}{R}$$

összefüggéseket kapjuk. Ebből kiszámíthatjuk, hogy I_2 mekkora, ha a baloldali bemenetre U_2 feszültséget adunk:

$$I_2 = \frac{R_t U_2}{R^2}$$

Ha a jobboldali kapocspárt R_t ohmos ellenállással zárjuk le, akkor a baloldal is ellenállásként viselkedik, amelynek értéke:

$$R_2 = \frac{U_2}{I_2} = \frac{R^2}{R_t} \quad (11.16)$$

ha a baloldali kapocspárt zárjuk le R_t ohmos ellenállással, akkor az 1.1. ábra szerint

$$I_2 = -\frac{U_2}{R_t}$$

Az átviteli összefüggések felhasználásával

$$I_1 = \frac{U_2}{R}$$

ill.

$$U_1 = I_2 R = -\frac{R U_2}{R_t}$$

első esethez viszonyítva U_1 előjele ugyan különbözik U_2 -étől, az ellenállás transzformálása szempontjából azonban nincs különbség, ugyanis itt az összefüggés érvényes, amely a (11.16)-al összhangban van.

Az ellenállástranzformálás komplex ellenállásokra is érvényes, és a (11.16) egyenlet szerint: -

$$Z_2 = \frac{R^2}{Z_t} \quad (11.17)$$

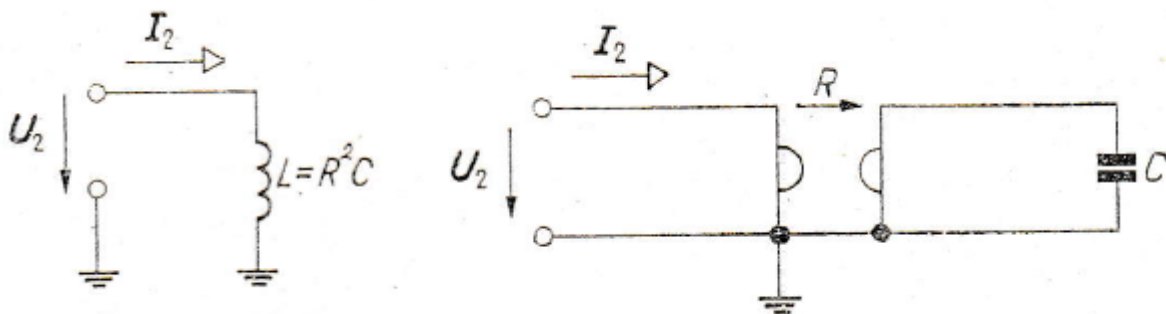
Ez az egyenlet tulajdonképpen a Girátor egyik fontos alkalmazására utal. Ha ugyanis a Girátor egyik oldalát C kapacitású kondenzátorral zárjuk le, akkor a másik oldalon

$$Z_2 = R^2 j\omega C$$

impedanciát mérünk. Ez nem más, mint egy

$$L = R^2 C \quad (11.18)$$

értékű induktivitás impedanciája. A Girátor jelentősége tehát az, hogy segítségével egy veszteségmentes induktivitásokat állíthatunk elő. Az áramkör elvi rajzát az alábbi ábra szemlélteti. A Girátor szabad kapocspárja a (11.18) egyenlet szerint úgy viselkedik, mintha egy $L = R^2 C$ induktivitást kapcsoltunk volna közé. $L = 10000$ H induktivitást kapunk, ha $C = 1 \mu\text{F}$ és $R = 100 \text{ k}\Omega$.



1132 ábra. Veszteségmentes nagy induktivitás előállítása.

Ha kondenzátort kapcsolunk az L induktivitással párhuzamosan, akkor gyakorlatilag veszteségmentes rezgőkört kapunk. Ezzel nagy jósági tényezőjű LC szűrőt építhetünk. Az elérhető jósági tényező erősen függ az ellenállások párosításának toleranciájától, az R ellenállások egyikének változtatásával azonban kiegyenlíthető. E célra a 11.29. ábrán látható áramkörben például az az R ellenállás alkalmas, amelyet a bal oldali műveleti erősítő p bemenete és a föld közé kapcsoltunk. A 11.30. ábrán látható kapcsoláson kiegyenlítés szempontjából különösen hatásos a két n bemenet közé kötött R ellenállás.

Ha a Girátor induktivitását állandó C kapacitás mellett változtatni szeretnénk, akkor minden R ellenállás értékét változtatni kellene. Ez azonban nagyon körülményes volna. A 11.30. ábra áramkörénél van egy egyszerű megoldás az L induktivitás változtatására, mégpedig egyetlen R ellenállás szabályozásával. Ehhez tegyük szabályozhatóvá az A^1 műveleti erősítő p bemenetén levő R ellenállást.

Ha értéke a αR -el egyenlő akkor az átviteli összefüggések a következők:

$$U_2 = I_1 R, \quad I_2 = \frac{U_1}{\alpha R}$$

Ezzel az impedanciátranszformáció összefüggése:

$$Z_2 = \frac{\alpha R^2}{Z_1}$$

Ebből a Girátor induktivitás:

$$L = \alpha R^2 C.$$

A négy-póluselmélet segítségével. bebizonyítható, hogy egy négy-pólus, amelynek kapcsai közé a 11.32. ábrán látható módon; két Girátort csatlakoztatunk, kifelé az áramkör duáljaként viselkedik [11.4]. A **T** kapcsolás ellenállásait a, b és c indexszel jelöljük, a

IT kapcsolását pedig 1, 2 és 3-mal. Ha felcseréljük egymással a 11.32. ábrán a **IT** és **T** áramköröket, a megadott egyenletek érvényesek maradnak. A 11.33; ábra példaképpen azt szemlélteti, hogy a három induktitásból álló áramkör hogyan helyettesíthető három kapacitásból. felépülő duál. áramkörével.

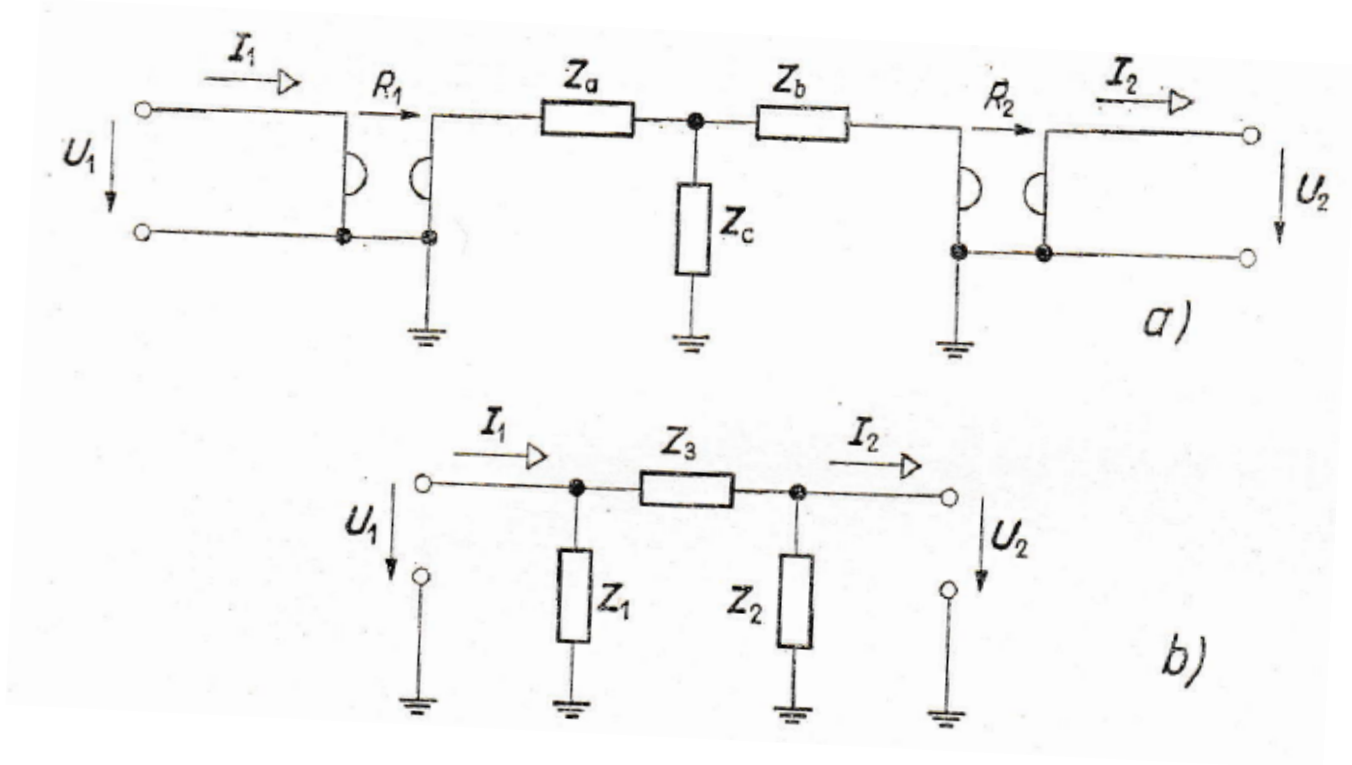
A transzformációs egyenletek:

$$Z_1 = \frac{R_1 R_2}{Z_a},$$

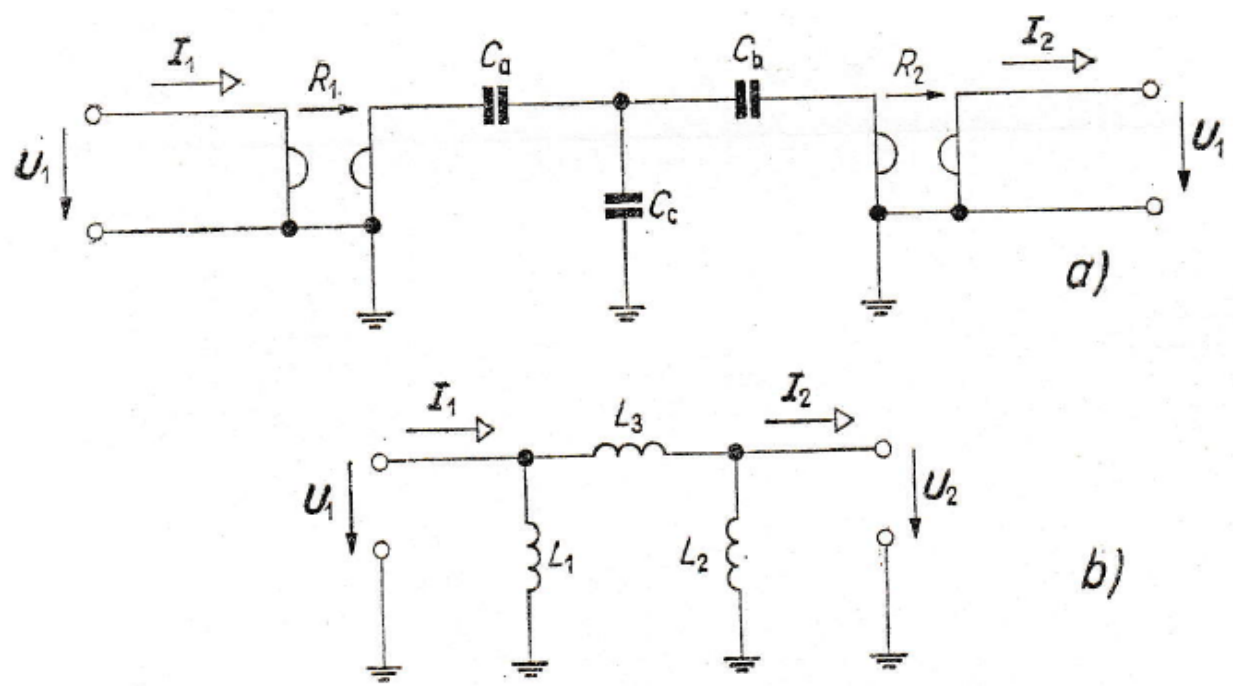
$$Z_2 = \frac{R_1 R_2}{Z_b},$$

$$Z_3 = \frac{R_1 R_2}{Z_c}.$$

L_1 és L_2 induktivásokkal kívülről párhuzamosan kapcsolunk egy-egy kondenzátort, akkor induktívan csatolt sávszűrőt kapunk, ami kizárólag kondenzátorokból épül fel. Ha C_a és C_b kapacitásokat rövidre zárjuk, akkor földfüggetlen L_3 induktivitást kapunk.



11.32. ábra. Négyfólusok duális transzformációja



11.33. ábra. Induktivitások duális transzformációja

Transzformációs egyenletek:

$$L_1 = R_1 R_2 C_a,$$

$$L_2 = R_1 R_2 C_b,$$

$$L_3 = R_1 R_2 C_c.$$